

- §. 5 -

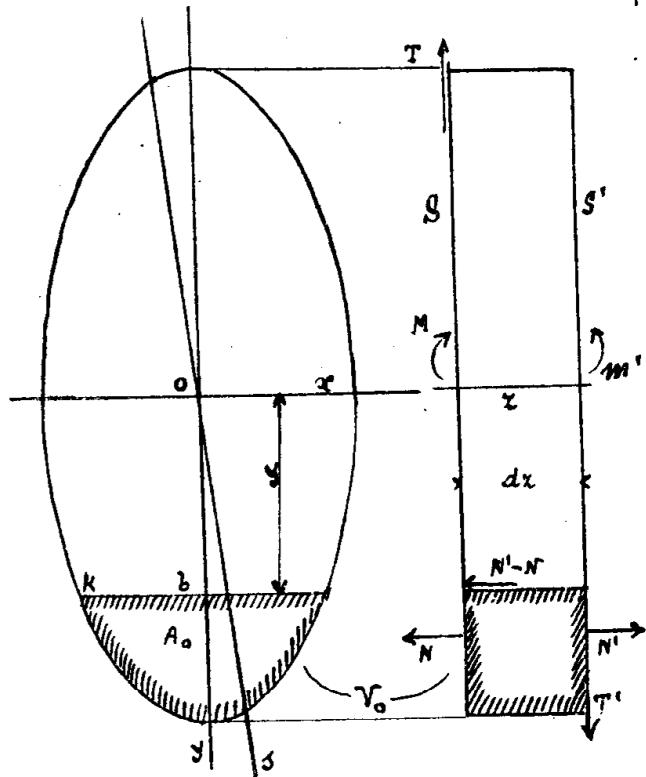
- Taglio -

(Teoria approssimata)

Un solido si dice sollecitato al taglio semplice quando in ogni sua sezione trasversale la caratteristica della sollecitazione sia una forza T giacente nel piano stesso della sezione e passante per il barycentro. Questa sollecitazione semplice può avverarsi soltanto in sezioni isolate del solido, ma non può estendersi a tronchi sia pure molto corti senza essere accompagnata da momento flettente.

Qui studieremo la distribuzione delle tensioni tangenziali interne immaginando che la forza di taglio sia accompagnata da un certo momento flettente.

Consideriamo una sezione generica riferita ai soliti assi x ed y barientrici, anche non principali di inerzia. Sia x l'asse neutro; l'asse di sollecitazione s parallelo al taglio complesso di componenti I_x e I_y (V. Cap. VI. §. 1) sarà coniugato dall'asse x rispetto all'ellisse di inerzia della sezione trasversale (V. Cap. VI §. 3). Consideriamo la corda parallela all'asse neutro x , alla distanza y da esso; per tale corda conduciamo il piano parallelo all'asse geometrico x del solido e consideriamo il volume, V (tratteggiato in figura) compreso fra tale piano, due sezioni trasversali alla distanza dz



e la superficie esterna, e studiamo ne l'equilibrio. La sezione S è sollecitata da un sforzo di taglio T e da un momento flettente M , la sezione S' (ammettendo che sulla porzione elementare dx non sia applicata alcuna forza concentrata e trascurando quelle ripartite) è sollecitata da una forza tagliente $-T$ uguale in valore assoluto a quella sollecitata la sezione S e da un momento flettente $-(M+Td z)$.

Indichiamo con N la risultante delle tensioni normali interne dovute alla flessione che si sviluppano sulla porzione A_0 della sezione S : con N' la risultante di quelle che si sviluppano sulla stessa porzione A_0 della sezione S' . Per l'equilibrio alla traslazione longitudinale è necessario ammettere sulla faccia $b dz$ del volume V uno sforzo tangenziale uguale alla differenza fra N' ed N .

Indicando con $\bar{\tau}_{xy}$ il valore medio di τ_{xy} , lo sforzo tangenziale complessivo sulla detta area è:

$$-\bar{\tau}_{xy} b dz$$

dove il segno - indica che se $\bar{\tau}_{xy}$ è positiva il detto sforzo è diretto nel senso delle x negative. Si avrà dunque

$$\underline{\sigma}_{xy} b \, dx = N' - N = \frac{d}{dx} \left[\int_{A_0} \sigma_z \, dA \right] dx = dx \int_{A_0} \frac{\partial \sigma_z}{\partial x} \, dA$$

intendendo l'integrale esteso all'area A_0 .

Ricordando che

$$\sigma_z = \frac{M_x}{I_x} y \quad \text{sarà} \quad \frac{\partial \sigma_z}{\partial x} = \frac{\partial M_x}{\partial x} \frac{y}{I_x} \quad \text{ma, come è noto dalla statica} \quad \frac{\partial M_x}{\partial x} = T_y; \quad \text{quindi sostituendo si ottiene:}$$

$$\underline{\tau}_{xy} b = \frac{T_y}{I_x} \int_{A_0} y \, dA$$

L'integrale al secondo membro rappresenta il momento statico della area A rispetto all'asse neutro; indicandolo con M_0 si ha:

$$\underline{\tau}_{xy} b = \frac{T_y M_0}{I_x b}. \quad (151)$$

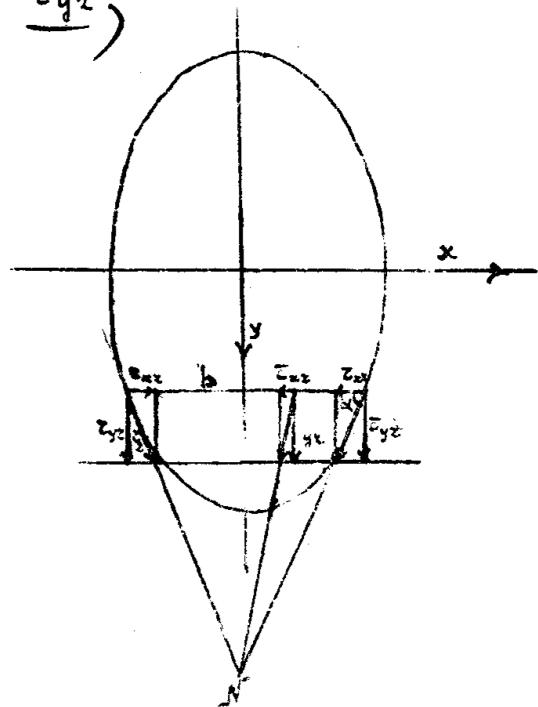
Con approssimazione si ritiene tale valore medio eguale al valore effettivo locale di τ_{xy} . Il trovato valore di $\underline{\tau}_{xy}$ (tensione tangenziale nella sezione longitudinale per b) è eguale al valore $\underline{\tau}_{yz}$ della tensione tangenziale agente nella sezione trasversale all'altezza della corda b .

Nei calcoli approssimati di stabilità si prescinde dal, la presenza della τ_{xz} che si ritiene nulla: tale ipotesi è giustificata soltanto nei punti dell'asse y nel caso della sezione simmetrica rispetto allo stesso asse e sollecitata lungo l'asse y stesso (allora $T_x = 0$), essa invece è tanto più errata sul contorno quanto più è inclinata la tangente ad esso contorno rispetto alla corda. Qui però può esser lecito ritenerne il valore locale di τ_{yz} eguale al suo valore medio e ricavare τ_{xz} ricordando che la risultante τ_x di τ_{yz} e τ_{xz} deve risultare tangente al contorno nel punto considerato, avremo:

$$\tau_{xx} = \bar{\tau}_{yz} \cot \alpha$$

(152)

quanto alla distribuzione di τ_{xx} lungo la corda nel
l'interno della sezione ricordando la (69) ed osservando
che $\frac{d\sigma}{dx}$ è funzione della sola y e che lo stesso si può affer-
mare delle $\frac{d\tau_{yz}}{dy}$ (perché con approssimazione riteniamo
 τ_{yz} costante lungo la corda ed eguale al suo valore me-
dio $\bar{\tau}_{yz}$)



~~Risulta dalla stessa (69) (Cap.~~

VI-§.4-pag.99) che $\frac{d\tau_{xx}}{dx}$ è
funzione della sola y quindi
 τ_{xx} lungo la corda varia
linealmente con la x , ciò si-
gnifica che τ_{xx} è determi-
nata in ogni punto della cor-
da quando si conoscano i
suoi valori agli estremi del-
la corda stessa, da ciò segue

che le tensioni tangenziali totali τ_z nei punti della detta
corda convergono tutte nel punto N di intersezione delle
tangenti al contorno nei due punti estremi della corda stessa.

Si noti che il complemento dell'area A_0 a tutta l'area del-
la sezione trasversale (ossia la porzione non tratteggia-
ta in figura) ha rispetto all'asse neutro x un mo-
mento statico eguale a $-M_0$ (poiché il momento statico
di tutta la sezione trasversale rispetto all'asse x ba-
sicentrico, deve essere nullo).

Per ottenere il momento di inerzia I della sezione tra-

versale rispetto ad x , bisogna intendere applicati i momenti statici M_o e $-M_o$ nei centri relativi dell'asse x rispetto alle due dette aree parziali (si ricordi quanto insorgua la statica sul cosiddetto spostamento delle forze) i due momenti statici M_o e $-M_o$ costituiscono una coppia il cui momento costituisce il momento d'inerzia della sezione trasversale, dunque:

$$\frac{I}{m_o} = h_o \quad (152)$$

dove h_o è la distanza, misurata normalmente ad x , fra i centri relativi dello stesso asse x rispetto alle due parti in cui la corda b divide la sezione.

La (151) diventa allora

$$\tilde{\epsilon}_{yx} = \frac{T}{bh_o} \quad (153)$$

questa formula è utile perché h_o può ricavarsi con note costruzioni di statica grafica.

Nella (151) si trae che $\tilde{\epsilon}_{yx}$ è massima per quel valore di y per cui

$$b \frac{d M_o}{dy} = M_o \frac{db}{dy}$$

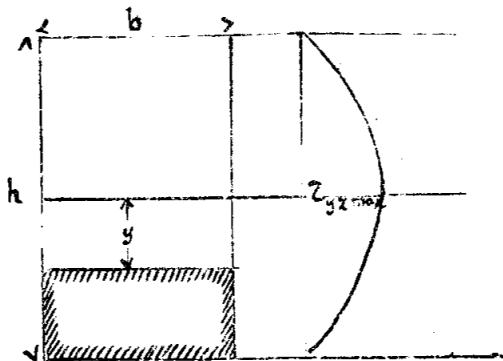
La $\frac{d M_o}{dy}$ è sempre nulla per $y=0$, cioè M_o ha il massimo valore quando rappresenta il momento statico di una delle due parti in cui l'asse neutro divide la sezione trasversale, presso rispetto all'asse neutro stesso; nelle sezioni trasversali più in alto si ha pure per $y=0$, $\frac{db}{dy}=0$ perciò, in tali casi, la $\tilde{\epsilon}_{yx}$ diviene massima proprio sull'asse neutro x .

La $\tilde{\epsilon}_{yx}$ si annulla nei punti del contorno più lontani dal-

l'asse x , poiché quando la corda b si avvicina indefinitamente a tali punti, se pure la lunghezza b diventa infinitesima, il momento statico M_0 diventa infinitesimo di ordine superiore.

Riferiamoci, a scopo di esempio, ad un caso particolare;

quello in cui b è costante, cioè la sezione è rettangolare, non sia l'altezza.



$$m = \frac{1}{2} \left(\frac{h}{2} + y \right) \left(\frac{h}{2} - y \right) b = \frac{bh^2}{8} \left(1 - 4 \frac{y^2}{h^2} \right)$$

Ricordando che

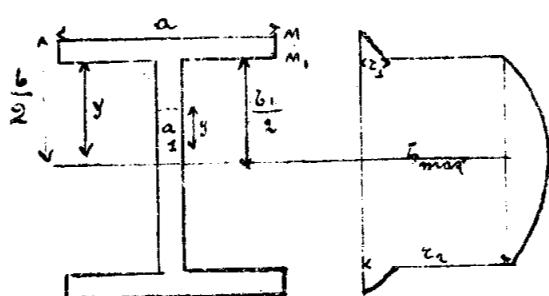
$$I = \frac{1}{12} bh^3 \text{ e ponendo } A = bh \text{ si trova}$$

$$\tilde{\epsilon}_{yz} = \frac{3}{2} \frac{T}{A} \left(1 - \frac{4y^2}{h^2} \right) \quad (154)$$

la tensione tangenziale $\tilde{\epsilon}_{yz}$ si annulla dunque per $y = \pm \frac{h}{2}$ cioè sui due lati della sezione paralleli all'asse neutro, al variare di y fra questi limiti varia con legge parabolica per divenire massima per $y = 0$ cioè in corrispondenza dell'asse neutro, assumendovi il valore

$$\tilde{\epsilon}_{yz\max} = \frac{3}{2} \frac{T}{A}$$

Sezione a doppio T simmetrica.



Per una fibra appartenente al corrente MM_1 si ha:

$$\begin{aligned} \tilde{\epsilon}_{yz} &= \frac{T}{I} \frac{a}{a} \left(\frac{h}{2} - y \right) \left(y + \frac{h}{4} - \frac{y}{2} \right) = \frac{T}{I} \frac{a \left(\frac{h}{2} - y \right)^2}{2a} = \\ &= \frac{1}{8} \frac{T}{I} h^2 - \frac{1}{2} \frac{T}{I} y^2 \end{aligned}$$

quindi il diagramma di $\tilde{\epsilon}_{yz}$

è rappresentato dai tratti 1, 2 e 1' 2' da una curva parabolica simmetricamente disposta rispetto allo strato neutro. Per le fibre dello strato M (limite fra corrente ed anima) si hanno due valori di ε_{yz} , precisamente

$$\varepsilon_1 = \frac{1}{2} \frac{T}{I} \left(\frac{h^2}{4} - \frac{h_1^2}{4} \right) = \frac{1}{8} \frac{T}{I} (h^2 - h_1^2)$$

$$\varepsilon_2 = \frac{1}{2} \frac{T}{I} \left(\frac{h^2}{4} - \frac{h_1^2}{4} \right) \frac{a}{a_1} = \frac{1}{8} \frac{T}{I} (h^2 - h_1^2) \frac{a}{a_1},$$

a seconda che si consideri la fibra come appartenente al corrente o all'anima; tale differenza è provocata dalla brusca variazione della larghezza della sezione.

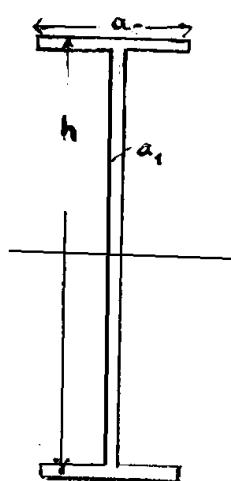
Per le fibre dell'anima:

$$\varepsilon_{yz} = \frac{T}{I} \cdot \frac{1}{2a_1} \left\{ a_1 \left(\frac{h^2}{4} - \frac{h_1^2}{4} \right) + a_1 \left(\frac{h_1^2}{4} - y^2 \right) \right\} = \frac{1}{8} \frac{T}{I} \frac{a}{a_1} \left\{ h^2 - h_1^2 \left(1 - \frac{a_1}{a} \right) \right\} - \frac{1}{2} \frac{T}{I} y^2$$

che rappresenta ancora una variazione parabolica di ε_{yz} fra M e M'.

Il valore massimo ε_{yz} si ha per $y=0$, cioè in corrispondenza dell'asse neutro.

Quando l'anima della sezione è molto alta (sezione a doppio T-limite simmetrica) indicando con h la distanza dei baricentri dei correnti, con a la larghezza dei correnti stessi, con w l'area di ciascuno di essi,



si può provare:

$$I = w \frac{h^2}{2}$$

per uno strato qualunque x dell'anima, trascurando i termini assai

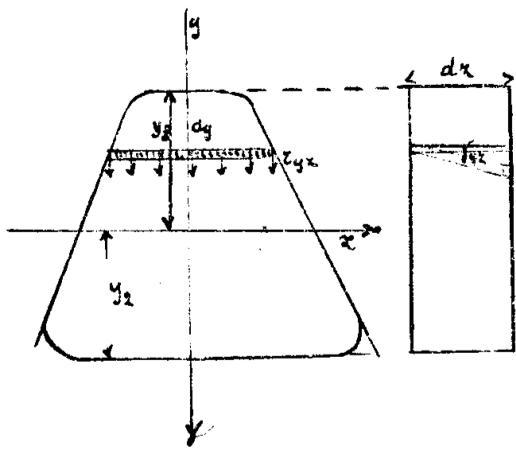
piccoli che dipendono dagli elementi di area dell'anima stessa si può porre: $m = \omega \frac{h}{2}$ quindi per un strato qualunque dell'anima

$$\tilde{\epsilon}_{yx} = \frac{\frac{T \omega h}{2}}{a_1 \frac{\omega h^2}{2}} = \frac{T}{a_1 h}$$

dunque in una trave a doppio T limite lo sforzo di taglio nelle fibre dei correnti è nullo: mentre è costante ed uguale a $\frac{T}{a_1 h}$ quello relativo alle fibre dell'anima.

Lavoro di deformazione.

Consideriamo un elemento di trave compresa fra due sezioni trasversali alla distanza dx . Sullo



strato infinitesimo (stretto in figura) della sezione si ha la tensione tangenziale $b \tilde{\epsilon}_{yx} dy$ (si prescinde dalla presenza di $\tilde{\epsilon}_{xx}$). La tensione tangenziale $\tilde{\epsilon}_{yx}$ produce uno scorrimento f_{yx} che è dato da $\tilde{\epsilon}_{yx} = G f_{yx}$; così che il lavoro compiuto da $b \tilde{\epsilon}_{yx} dy$ per lo spostamento $f_{yx} dx$ è, per il teorema di Clapeyron:

$$\frac{1}{2} b \tilde{\epsilon}_{yx} df_{yx} dx$$

Sommando i lavori corrispondenti alle singole strisce cioè integrando rispetto ad y , dopo aver sostituito a $\tilde{\epsilon}_{yx}$ il suo valore dato dalla (151) si ottiene il lavoro di deformazione dL corrispondente all'elemento di volume

considerato:

$$dL = \frac{1}{2} \frac{dz}{G} \int b \tilde{\epsilon}_{yy}^2 dy = \frac{1}{2} \frac{dz}{G} \int \frac{I^2 m^2}{I^2 b^2} b dy = \frac{T^2 dz}{2G} \int_{y_1}^{y_2} \frac{m^2}{6b^2} dy$$

essendo

$$I^2 = \rho^4 A^2$$

sarà

$$dL = \frac{1}{2} \frac{T^2 dz}{GA} \frac{1}{Ap^4} \int_{y_1}^{y_2} \frac{m^2}{6} dy = \chi \frac{T^2 dz}{GA} \quad (155) \quad (*)$$

avendo posto

$$\chi = \frac{1}{Ap^4} \int_{y_1}^{y_2} \frac{m^2}{6} dy \quad (156)$$

Il fattore che moltiplica χ nella (155) esprime il valore che assumerebbe il lavoro di deformazione qualora lo sforzo di taglio T si ripartisse uniformemente su tutta la sezione dando luogo ad una $\tilde{\epsilon}_{yy}$ costante.

(*) La espressione di dL dovuta al taglio può ricavarsi direttamente dalla espressione del potenziale elastico: formula (80)

$$\Phi = \frac{\sigma_z^2}{2E} + \frac{\tilde{\epsilon}_{yx}^2 + \tilde{\epsilon}_{zx}^2}{2G}$$

ricavata a Cap. VI §.1; che si riduce (poiché per effetto del taglio $\sigma_z=0$ e con approssimazione riteniamo $\tilde{\epsilon}_{zx}=0$) a:

$$\Phi = \frac{\tilde{\epsilon}_{yx}^2}{2G} = \frac{1}{2G} \left(\frac{Im}{Ib} \right)^2$$

prendendo $dV = dz dA$, dove dA è l'elemento di area della sezione trasversale

$$dL = \frac{1}{2G} dz \frac{T^2}{Ib} \int \left(\frac{m}{b} \right)^2 dA$$

che è la stessa (155).

Il fattore χ , che tiene conto della effettiva distribuzione delle tensioni tangenziali, è detto coefficiente di forma della data sezione ed è un numero astratto che dipende soltanto dalla forma della sezione, talora esso è detto fattore di taglio.

Si fattore di taglio può dedursi sia analiticamente che graficamente.

Caleoliamo, a titolo di esempio, il suo valore per una sezione rettangolare

$$m = (y_1 - y) b \left(y + \frac{y_1 - y}{2} \right) = \frac{b(y_1^2 - y^2)}{2} ; y_1 = y_2 = \frac{h}{2}; A = bh$$

$$I = \frac{1}{12} bh^3 \text{ da cui } \chi = \frac{6h}{\frac{1}{144} b^2 h^2} \int_{-\frac{h}{2}}^{+\frac{h}{2}} \frac{6}{4} (y_1^2 - y^2) dy = 1.20 = \frac{6}{5} \quad (151)$$

Per le sezioni circolari ed ellittiche $\chi = \frac{10}{9}$
